

# Kvadratikus alakok és euklideszi terek

(előadásvázlat, 2010. október 27.)

Maróti Miklós

Az előadáshoz ajánlott jegyzet:

- Szabó László: *Bevezetés a lineáris algebrába*, Polygon Kiadó, Szeged, 2003–2006.
- Klukovits Lajos: *Klasszikus és lineáris algebra*, Polygon Kiadó, Szeged, 1999.

**1. Megjegyzés.** Ebben a fejezetben mindenhol feltesszük, hogy a  $T$  testben  $1 + 1 \neq 0$ . Ez például a  $\mathbb{Z}_2$  testben nem teljesül!

**2. Definíció.** Legyen  $U$  és  $V$  vektortér a  $T$  test felett. Egy  $l : U \times V \rightarrow T$  leképezést **bilineáris leképezésnek** nevezünk, ha

- (1) minden  $u_1, u_2 \in U$  és  $v \in V$  esetén  $l(u_1 + u_2, v) = l(u_1, v) + l(u_2, v)$ ,
- (2) minden  $u \in U$  és  $v_1, v_2 \in V$  esetén  $l(u, v_1 + v_2) = l(u, v_1) + l(u, v_2)$ ,
- (3) minden  $\lambda \in T$ ,  $u \in U$  és  $v \in V$  esetén  $l(\lambda u, v) = \lambda l(u, v) = l(u, \lambda v)$ .

Az  $l$  bilineáris leképezés **szimmetrikus**, ha  $U = V$  és minden  $u, v \in U$  esetén  $l(u, v) = l(v, u)$ .

**3. Definíció.** Legyen  $U$   $m$ -dimenziós és  $V$   $n$ -dimenziós vektortér a  $T$  test felett, továbbá  $\mathcal{E} : e_1, \dots, e_m$  bázis  $U$ -ban és  $\mathcal{F} : f_1, \dots, f_n$  bázis  $V$ -ben. Az  $l : U \times V \rightarrow T$  **bilineáris leképezés mátrixa** az  $\mathcal{E}$  és  $\mathcal{F}$  bázisokban az  $(l(e_i, f_j)) \in T^{m \times n}$  mátrix. Ha  $l$  szimmetrikus, akkor az  $\mathcal{E}$  és  $\mathcal{F}$  bázisokat azonosnak válasszuk, és így definiáljuk  $l$  mátrixát.

**4. Tétel.** Legyen  $U$   $m$ -dimenziós és  $V$   $n$ -dimenziós vektortér a  $T$  test felett,  $\mathcal{E}$  bázis  $U$ -ban,  $\mathcal{F}$  bázis  $V$ -ben, és  $A \in T^{m \times n}$  az  $l : U \times V \rightarrow T$  bilineáris leképezés mátrixa. Ekkor tetszőleges  $u \in U$  és  $v \in V$  vektorokra  $l(u, v) = xAy^T$ , ahol  $x$  az  $u$  vektor koordinátasora az  $\mathcal{E}$  bázisban és  $y$  a  $v$  vektor koordinátasora a  $\mathcal{F}$  bázisban. Tehát a bilineáris leképezés mátrixa (valamely bázisban) egyértelműen meghatározza a bilineáris leképezést.

**5. Tétel.** Legyen  $V$  véges dimenziós vektortér a  $T$  test felett. Az  $l : V \times V \rightarrow T$  bilineáris leképezés akkor és csak akkor szimmetrikus, ha mátrixa valamely (bármely) bázisban szimmetrikus.

**6. Definíció.** Legyen  $V$  vektortér a  $T$  test felett. A  $q : V \rightarrow T$  leképezést **kvadratikus alaknak** nevezzük, ha létezik olyan  $l : V \times V \rightarrow T$  szimmetrikus bilineáris leképezés, amelyre  $q(v) = l(v, v)$  minden  $v \in V$  esetén.

**7. Tétel.** Bármely kvadratikus alak egyértelműen meghatározza a hozzá tartozó szimmetrikus bilineáris leképezést.

**8. Definíció.** A kvadratikus alak valamely bázisbeli **mátrixán** a kvadratikus alakhoz tartozó szimmetrikus bilineáris leképezés mátrixát értjük.

**9. Tétel.** Legyen  $V$  vektortér a  $T$  test felett,  $\mathcal{E}$  és  $\mathcal{F}$  bázisok  $V$ -ben, és  $q : V \rightarrow T$  kvadratikus alak. Ha  $q$  mátrixa  $A$  az  $\mathcal{E}$  bázisban, és  $S$  az áttérés mátrixa az  $\mathcal{F}$  bázisról a  $\mathcal{E}$  bázisra, akkor  $q$  mátrixa az  $\mathcal{F}$  bázisban  $SAS^T$ .

**10. Definíció.** A  $q$  kvadratikus alak **rangján** valamely (bármely) bázisbeli mátrixának rangját értjük, és  $r(q)$ -val jelöljük. Azt mondjuk, hogy a  $q$  kvadratikus alak az  $\mathcal{E}$  bázisban **kanonikus alakú**, ha mátrixa diagonális.

**11. Tétel (Kvadratikus alakok alaptétele).** Bármely véges dimenziós vektortéren értelmezett kvadratikus alakhoz megadható a vektortér olyan bázisa, amelyben a kvadratikus alak kanonikus alakú.

**12. Következmény.** Bármely  $A$  szimmetrikus mátrixhoz megadható olyan  $S$  nemelfajuló mátrix, amelyre  $SAS^T$  diagonális.

**13. Definíció.** Az  $\mathbb{R}$  valós számtest feletti véges dimenziós vektortereken értelmezett kvadratikus alakokat **valós kvadratikus alakoknak** nevezzük. Az

$$x_1^2 + \cdots + x_k^2 - x_{k+1}^2 - \cdots - x_r^2$$

alakú kvadratikus alakokat **normálalakúnak** nevezzük ( $0 \leq k \leq r$ ).

**14. Tétel.** *Bármely valós kvadratikus alakhoz megadható a vektortér olyan bázisa, amelyben a kvadratikus alak normálalakú.*

**15. Tétel (Tehetlenségi tétel).** *Minden valós kvadratikus forma normálalakja egyértelműen meghatározott, azaz ha két bázisban a kvadratikus alak normálalakú, akkor ugyanannyi benne a pozitív, illetve a negatív tagok száma.*

**16. Definíció.** A valós számtest feletti  $V$  vektortéren értelmezett  $q$  kvadratikus alak

- (1) **pozitív definit**, ha minden nemnulla  $v \in V$  vektorra  $q(v) > 0$ ,
- (2) **negatív definit**, ha minden nemnulla  $v \in V$  vektorra  $q(v) < 0$ ,
- (3) **pozitív szemidefinit**, ha minden nemnulla  $v \in V$  vektorra  $q(v) \geq 0$ , és létezik olyan nemnulla  $w \in V$  vektor, amelyre  $q(w) = 0$ ,
- (4) **negatív szemidefinit**, ha minden nemnulla  $v \in V$  vektorra  $q(v) \leq 0$ , és létezik olyan nemnulla  $w \in V$  vektor, amelyre  $q(w) = 0$ ,
- (5) minden más esetben **indefinit**, azaz ha léteznek olyan nemnulla  $v, w \in V$  vektorok, hogy  $q(v) > 0$  és  $q(w) < 0$ .

**17. Tétel.** *Legyen  $q = x_1^2 + \cdots + x_k^2 - x_{k+1}^2 - \cdots - x_r^2$  valós kvadratikus alak a valós számtest feletti  $n$ -dimenziós vektortéren. Ekkor  $q$  akkor és csak akkor*

- (1) *pozitív definit, ha  $k = r = n$ ,*
- (2) *negatív definit, ha  $k = 0$  és  $r = n$ ,*
- (3) *pozitív szemidefinit, ha  $k = r < n$ ,*
- (4) *negatív szemidefinit, ha  $k = 0$  és  $r < n$ ,*
- (5) *indefinit, ha  $0 < k < r$ .*

**18. Következmény.** *Minden olyan  $A$  szimmetrikus mátrixhoz, amelyhez tartozó  $xAx^T$  kvadratikus alak pozitív definit, létezik olyan  $P$  nemelfajuló valós mátrix, amelyre  $A = PP^T$ .*

**19. Definíció.** A valós számtest feletti véges dimenziós  $V$  vektorteret **euklideszi térnek** nevezzük a  $\langle -, - \rangle : V \times V \rightarrow \mathbb{R}$  **belső szorzattal**, ha  $\langle -, - \rangle$  olyan szimmetrikus bilineáris leképezés, amelyhez tartozó kvadratikus alak pozitív definit. Az  $u \in V$  vektor **hosszán** (**normáján**) az  $\|u\| = \sqrt{\langle u, u \rangle}$  nemnegatív valós számot értjük. Az  $u$  vektor **normált**, ha  $\|u\| = 1$ .

**20. Példa.** Az  $\mathbb{R}^n$  vektortér euklideszi tér az

$$\langle x, y \rangle = xy^T = \sum_{i=1}^n x_i y_i$$

úgynevezett **standard belső szorzattal**.

**21. Tétel (Bunyakovszkij-Cauchy-Schwarz egyenlőtlenség).** *Euklideszi tér tetszőleges  $u, v$  vektora esetén*

$$|\langle u, v \rangle| \leq \|u\| \cdot \|v\|.$$

**22. Tétel (Háromszög egyenlőtlenség).** *Euklideszi tér tetszőleges  $u, v$  vektora esetén*

$$\|u + v\| \leq \|u\| + \|v\|.$$

**23. Definíció.** Tetszőleges  $u, v$  vektorra létezik egy egyértelműen meghatározott  $0 \leq \alpha \leq \pi$  szög, hogy

$$\cos \alpha = \frac{\langle u, v \rangle}{\|u\| \cdot \|v\|},$$

amelyet az  $u$  és  $v$  vektorok **szögének** nevezünk. Azt mondjuk, hogy az  $u$  és  $v$  vektorok **merőlegesek** (**ortogonálisak**), ha  $\langle u, v \rangle = 0$ , amit  $u \perp v$ -vel jelölünk.

**24. Definíció.** Az  $u_1, \dots, u_k$  vektorrendszer **ortogonális**, ha bármely  $1 \leq i < j \leq k$  esetén  $u_i \perp u_j$ . Ha az  $u_1, \dots, u_k$  vektorok normáltak is, akkor **ortonormált vektorrendszer**ről beszélünk. Az  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  mátrixot **ortogonális mátrixnak** nevezzük, ha sorvektorrendszerre ortonormált az  $\mathbb{R}^n$  euklideszi térben.

**25. Következmény.** Az  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  mátrix akkor és csak akkor ortogonális, ha  $AA^T = E$ , azaz  $A^{-1} = A^T$ .

**26. Tétel (Gram-Schmidt-féle ortogonalizáció).** Euklideszi tér tetszőleges  $u_1, \dots, u_k$  lineárisan független vektorrendszerre esetén van olyan  $v_1, \dots, v_k$  ortonormált vektorrendszer, amelyre  $[u_1, \dots, u_k] = [v_1, \dots, v_k]$ .

**27. Következmény.** Euklideszi tér bármely ortonormált vektorrendszerre kiegészíthető ortonormált bázissá. Euklideszi térben van ortonormált bázis.

**28. Definíció.** Az  $U$  és  $V$  euklideszi terek **izomorfak**, ha van olyan  $\varphi : U \rightarrow V$  vektortér izomorfizmus, amely megtartja a belső szorzatot, azaz  $\langle u\varphi, v\varphi \rangle = \langle u, v \rangle$  minden  $u, v \in U$  esetén.

**29. Tétel.** Bármely  $n$ -dimenziós euklideszi tér izomorf az  $\mathbb{R}^n$  euklideszi térrel.

**30. Definíció.** Legyen  $V$  euklideszi tér. Azt mondjuk, hogy a  $\varphi : V \rightarrow V$  lineáris transzformáció **szimmetrikus**, ha minden  $u, v \in V$  esetén  $\langle u\varphi, v \rangle = \langle u, v\varphi \rangle$ .

**31. Tétel.** Euklideszi tér lineáris transzformációja akkor és csak akkor szimmetrikus, ha mátrixa valamely (bármely) ortonormált bázisban szimmetrikus.

**32. Tétel.** Euklideszi tér bármely szimmetrikus lineáris transzformációjának van sajátértéke.

**33. Tétel.** Euklideszi tér tetszőleges  $\varphi$  szimmetrikus lineáris transzformációja esetén az euklideszi térnek van  $\varphi$  sajátvektoraiból álló ortonormált bázisa. Ebben a bázisban  $\varphi$  mátrixa diagonális, ahol a főátlóban rendre a bázisvektorokhoz tartozó sajátértékek állnak.

**34. Következmény.** Bármely  $A$  valós szimmetrikus mátrixhoz megadható olyan  $P$  ortogonális mátrix, amelyre  $P^{-1}AP$  diagonális.

**35. Tétel (Kvadratikus alakok főtengetétele).** Euklideszi térben bármely kvadratikus alakhoz megadható az euklideszi tér olyan ortonormált bázisa, amelyben a kvadratikus alak kanonikus alakú.